

9-10-2019

APPROXIMATE SOLUTION OF THE KOSHI PROBLEM FOR A ORDINARY DIFFERENTIAL EQUATION IN MATLAB MATHEMATICAL SYSTEM

Adashali Imomov
Namangan State University

Sadriddin Nastinov
Namangan State University

Follow this and additional works at: <https://uzjournals.edu.uz/namdu>



Part of the [Physical Sciences and Mathematics Commons](#)

Recommended Citation

Imomov, Adashali and Nastinov, Sadriddin (2019) "APPROXIMATE SOLUTION OF THE KOSHI PROBLEM FOR A ORDINARY DIFFERENTIAL EQUATION IN MATLAB MATHEMATICAL SYSTEM," *Scientific Bulletin of Namangan State University*. Vol. 1 : Iss. 8 , Article 4.

Available at: <https://uzjournals.edu.uz/namdu/vol1/iss8/4>

This Article is brought to you for free and open access by 2030 Uzbekistan Research Online. It has been accepted for inclusion in Scientific Bulletin of Namangan State University by an authorized editor of 2030 Uzbekistan Research Online. For more information, please contact sh.erkinov@edu.uz.

APPROXIMATE SOLUTION OF THE KOSHI PROBLEM FOR A ORDINARY DIFFERENTIAL EQUATION IN MATLAB MATHEMATICAL SYSTEM

Cover Page Footnote

???????

Erratum

???????

ПРИБЛИЖЕННОЕ РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ КОШИ ДЛЯ ОБЫКНОВЕННОГО ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОГО УРАВНЕНИЯ В МАТЕМАТИЧЕСКОЙ СИСТЕМЕ MATLAB

Адашали Имомов, Садриддин Настинов
Наманганский Государственный Университет

Аннотация: В статье обсуждается приближенное решение задачи Коши для обыкновенного дифференциального уравнения в математической системе MATLAB. Получена объединённая программа четырёх методов Рунге–Кутты, с выводом результатов в одну таблицу.

Ключевые слова: приближенное решение задачи Коши для обыкновенного дифференциального уравнения, объединённая программа методов Эйлера, усовершенствованного, прогноза–коррекции, Рунге–Кутты.

APPROXIMATE SOLUTION OF THE KOSHI PROBLEM FOR A ORDINARY DIFFERENTIAL EQUATION IN MATLAB MATHEMATICAL SYSTEM

Adashali Imomov, Sadriddin Nastinov
Namangan State University

Abstract: The article discusses the approximate solution of the Koshi problem for a simple differential equation with the MATLAB mathematical system. In the article, we created a generalized program for Euler, improved Euler, forecast–correction, Runge–Kutta methods. Comparison of methods results in a single program.

Key words: Koshi problem for simple differential equation, Euler, improved Euler, forecast correction, Runge–Kutta methods, single program of methods

ОДТ УЧУН КОШИ МАСАЛАСИНИ MATLAB МАТЕМАТИК ТИЗИМИДА ТАҚРИБИЙ ЕЧИШ

Адашали Имомов, Садриддин Настинов
Наманган Давлат Университети

Аннотация: Мақолада оддий дифференциал тенглама учун Коши масаласини MATLAB математик тизимида тақрибий ечиш муҳокама қилинган. Мақолада Эйлер, такомиллашган Эйлер, прогноз-коррекция, Рунге–Кутта усуллари учун умумлашган ягона программа тузилган. Усулларни таққослаш учун программа натижаси ягона жадвалга чиқарилади.

Калит сўзлар: оддий дифференциал тенглама учун Коши масаласи; Эйлер, такомиллашган Эйлер, прогноз-коррекция, Рунге–Кутта усуллари; усулларнинг ягона программаси

Новые технологии и инновации охватывают все стороны народного хозяйства, экономики, управления, техники, науки и образования. В науке и образовании, это означает компьютеризацию всех этапов научно-исследовательской работы и образования. Появились новые специальные математические программы-математические системы: [1-11], Mathcad (M1), Maple (M2), MatLab (M3), Matematika (M4) и др., которые расширяя возможности научных калькуляторов, позволяют

упрощать, укрупнять, автоматизировать различные научные и практические расчёты, что раньше было невозможно. Использование математических систем учебу превращает в творческий интересный процесс, содержание занятия осваивается быстрее, глубже, оставляя больше времени для укрепления занятий, демонстрации новых примеров, проведения тестов, передачи новых материалов. Появляются возможности решения задач в математических системах без составления программ, представления и анимации, визуализации решений в виде таблиц и графиков, составления простых естественных, близких к языку математики алгоритмов и программ.

В математических системах задачи решаются четырьмя способами используя: внутренних функций математических систем (M1-M4); программ, составленных во внутреннем языке систем (M1-M4); естественного математического алгоритма решения (M1); интерактивных возможностей математических систем (M2, M3).

В статье возможности Mathcad, MatLAB демонстрируются на примере решения задачи Коши для обыкновенных дифференциальных уравнений. Решение задачи Коши изучались в системе Mathcad в работах [1,2,4,5,11,13], в системе Maple в работах [3-5], в системе MatLAB в работах [4-10,13].

Здесь, в отличие работы [13], составлены объединённые программы четырёх методов Эйлера и Рунге-Кутты и вывода результатов в одну сводную таблицу, для облегчения сравнения методов.

I. Задача Коши для обыкновенного дифференциального уравнения имеет вид:

$$y' = f(x, y), y(x_0) = y_0. (1)$$

Например, $y' = -x^2 \sin(x) + xy$, $y(0) = 1$. Точное решение равно:

$$y_T(x) = \cos(x) + x \sin(x).$$

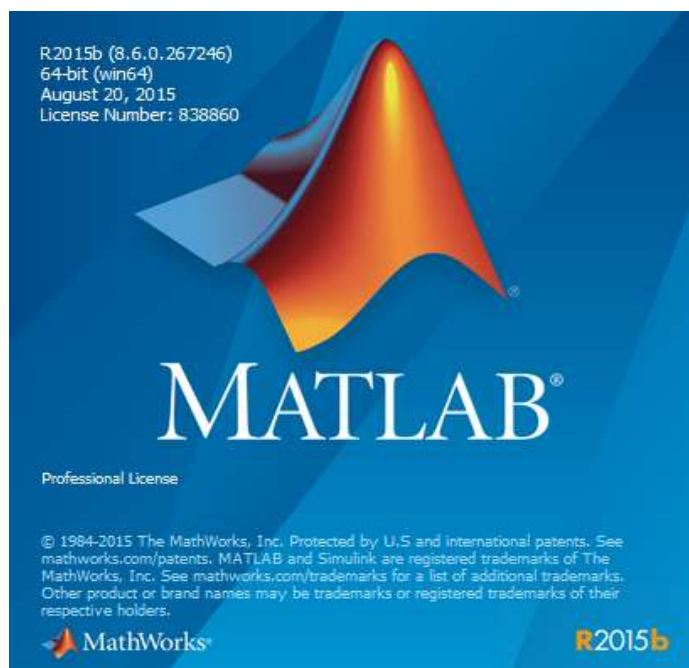
II. Краткая справка. Для решения приближённо задачи Коши на отрезке $x \in [a, b]$ вводится сетка точек: $\Delta_n : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b, x_{i+1} - x_i = h$. Предположим, что $y(x_i)$ - есть значение решения в точке x_i . Через $y_i \approx y(x_i)$ обозначим произвольное приближённое значение, тогда ошибка в точке есть: $r_i = y(x_i) - y_i, i = 0..n$. Для приближённого решения выберем в качестве методов 4 явных одношаговых метода Рунге-Кутты. Это методы Эйлера (E), модифицированный метод Эйлера (ME), метод прогноза-коррекции (ПКЭ), и метод 4-го порядка точности Рунге-Кутты (RK). [1-11]:

$$1) y_{i+1} := y_i + hf(x_i, y_i), r_i = O(h) \text{ (E)}$$

$$2) y_{i+1} := y_i + hf(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2} f(x_i, y_i)), r_i = O(h^2), \text{ (ME)}$$

$$3) y_{i+1} := y_i + h(f(x_i, y_i) + f(x_{i+1}, y_{i+1}))/2, r_i = O(h^2), \text{ (ПК)}$$

$$4) y_{i+1} := y_i + \frac{1}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4), r_i = O(h^4) \text{ (RK)}$$



Решения задачи в математических системах.

1.Решение задачи в системе MatLAB.Для решения задачи Коши в MatLAB используем методы Рунге-Кутта.Для этого составляем m-файлы:один m-файл для правой части дифференциального уравнения,второй-для самых методов.m-файл-это подпрограмма,которая составляется и сохраняется как стандартная функция *формальных параметров* в окне *Editor* (см.рис.внизу),к которой затем обращаются из основной программы в окне *Command Window* MatLAB (см.рис. внизу) используя *входные параметры* этой подпрограммы. И m-файл-подпрограмма возвращает значения *выходных параметров* в виде чисел или матриц.Приведём один пример построения m-файла.

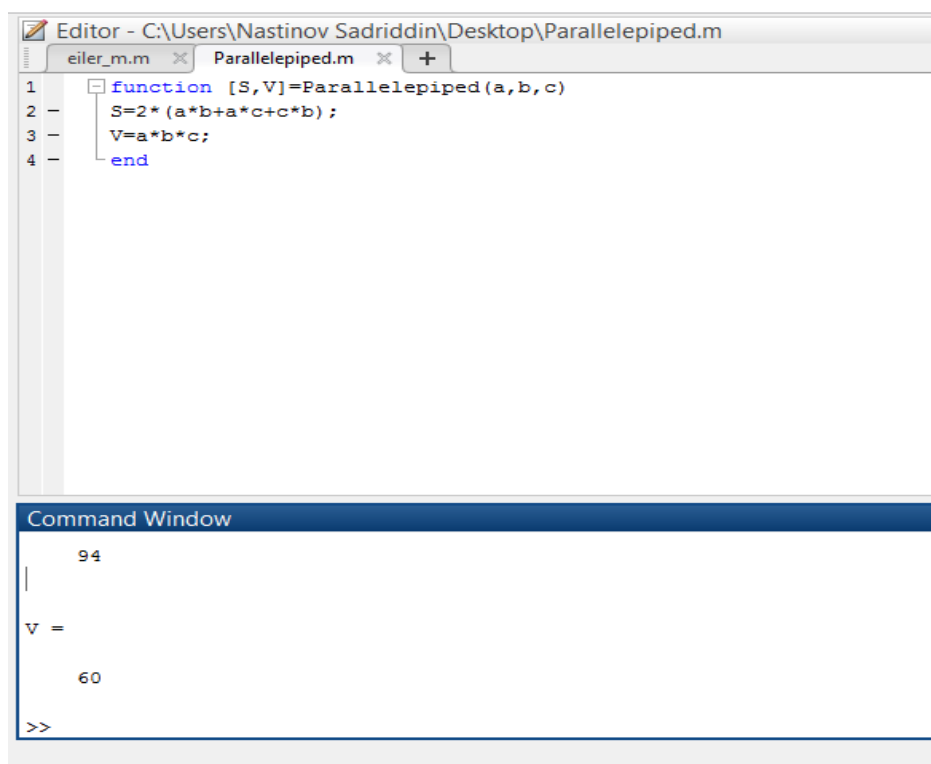
Пример 1.Составим m-файл,для вычисления площади и периметра треугольника по его трём сторонам:

```
function [S,V]=Parallelepiped(a,b,c)
S=2*(a*b+a*c+c*b);
V=a*b*c;
end
```

Чтобы получить результат в окне *Command Window* набираем следующую команду.

```
>>[S,V]=Parallelepiped(3,4,5)
S = 94
V=60
```

В основной программе или в другой m-файле обращаются так: function [S,V]=Parallelepiped(3,4,5).Результат тогда будет таковым:S=94,V=60.Это мы продемонстрируем в следующем окне MatLAB:



Здесь:верхнее окно–окно m-файлов, нижнее окно–окно команд.

1.2.Решение задачи в системе MatLAB.

Рассмотрим задачу Коши для обыкновенного дифференциального уравнения:

$$y'(t) = g(y, t) = -t^2 \sin(t) + ty, \quad y(0) = 1, \quad t \in [1, 2], \quad y = \cos(t) + t \sin(t)$$

1.Метод Эйлера.

$$y'(t) = g(t, y(t)), \quad y(t_0) = y_0, \quad t \in [t_0, t_1], \quad y_{i+1} = y_i + hg(t_i, y_i), \quad i = 1..n$$

m-файл g.m для вычисления правой части обыкновенного дифференциального уравнения:

```

function z=g(t,y)
z=-t^2*sin(t)+t*y;
end

```

Команда обращения к m-файлу g.m:g(t,y).

m-файл для вычисления значений решения дифференциального уравнения по методу Эйлера:

```

function [y,t]=Eyler(g,a,b,ya,n)
h=(b-a)/n;
t=zeros(1,n+1);
y=zeros(1,n+1);
t=a:h:b;
y(1)=ya;
for i=1:n
y(i+1)=y(i)+h*feval(g,t(i),y(i));
end

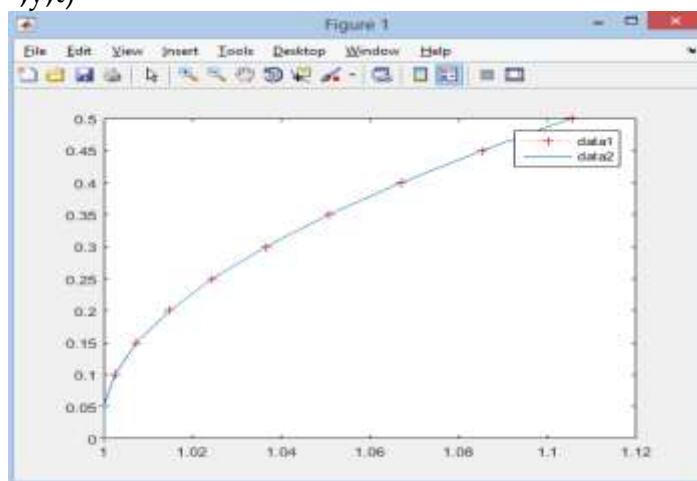
```

```

% Command Window oynasiga yozish kerak:[y,t]=Eyler('g',0,0.5,1,10)
>> [y,t]=Eyler('g',0,0.5,1,10)

```

```
y=
Columns 1 through 6
1.0000 1.0000 1.0025 1.0075 1.0148 1.0246
Columns 7 through 11
1.0366 1.0508 1.0671 1.0854 1.1054
t =
Columns 1 through 6
0 0.0500 0.1000 0.1500 0.2000 0.2500
Columns 7 through 11
0.3000 0.3500 0.4000 0.4500 0.5000
% Grafigi:plot(y,t,'r:+',y,t)
```



вывод таблицу значений решения методом Эйлера.

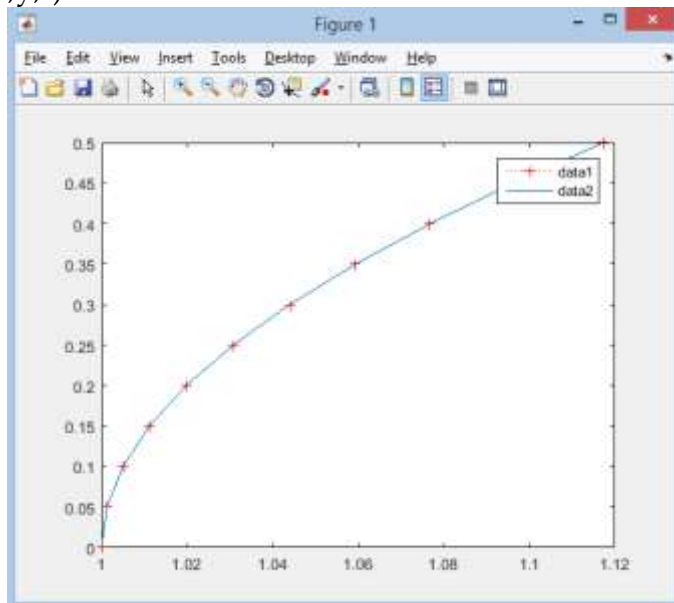
2. Модифицированный метод Эйлера.

$$y'(t) = g(t, y(t)), y(t_0) = y_0, t \in [t_0, t_1], y_{i+1/2} = y_i + hg(t_i, y_i) / 2,$$

$$y_{i+1} = y_i + hg(t_i + h/2, y_{i+1/2}), i = 1..n$$

```
function [y,t]=Euler(g,a,b,ya,n)
h=(b-a)/n;
t=zeros(1,n+1);
y=zeros(1,n+1);
t=a:h:b;
y(1)=ya;
for i=1:n
y(i+1)=y(i)+h*feval(g,t(i),y(i));
end
% Command Window oynasiga yozish kerak:[y,t]=Euler('g',0,0.5,1,10)
>>[y,t]=Euler_Takomillashgan('g',0,0.5,1,10)
y =
Columns 1 through 6
1.0000 1.0012 1.0050 1.0112 1.0198 1.0308
Columns 7 through 11
1.0440 1.0594 1.0768 1.0962 1.1173
t =
Columns 1 through 6
```

```
0 0.0500 0.1000 0.1500 0.2000 0.2500
Columns 7 through 11
0.3000 0.3500 0.4000 0.4500 0.5000
% Grafigi:plot(y,t,'r+',y,t)
```



вывод таблицу значений решения модифицированным методом Эйлера.

3.Метод прогноза коррекции Эйлера:

$$y'(t) = g(t, y(t)), y(t_0) = y_0, t \in [t_0, t_1], k_1 = g(t_i, y_i), k_2 = g(t_{i+1}, y_i + hk_1),$$

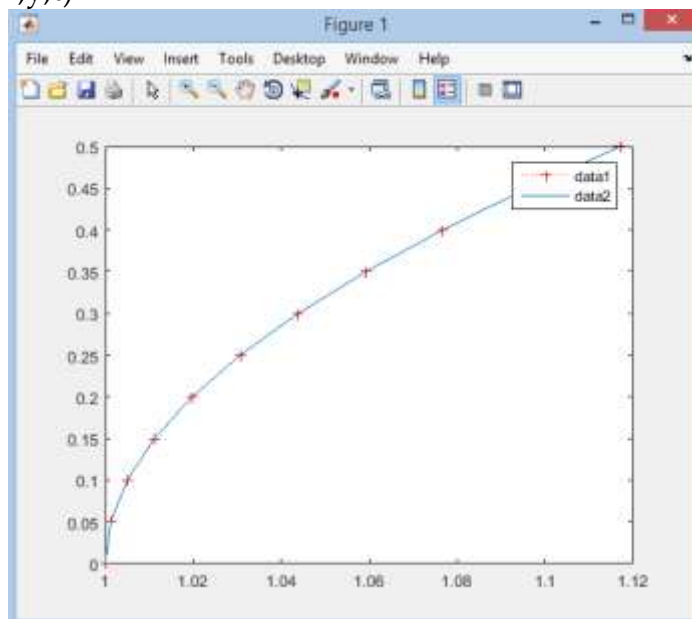
$$y_{i+1} = y_i + h(k_1 + k_2) / 2, i = 0..n$$

Построим m-файл для метода прогноза-коррекции Эйлера:

```
function [y,t]=Euler_PK(g,a,b,ya,n)
h=(b-a)/n;
t=zeros(1,n+1);y=zeros(1,n+1);
t=a:h:b;
y(1)=ya;
for i=1:n
k1=feval(g,t(i),y(i));
k2=feval(g,t(i+1),y(i)+h*k1);
y(i+1)=y(i)+(h/2)*(k1+k2);
end
% Command Window oynasiga yozish kerak:[y,t]=Euler_PK('g',0,0.5,1,10)
>>[y,t]=Euler_PK('g',0,0.5,1,10)
y=
Columns 1 through 6
1.0000 1.0012 1.0050 1.0112 1.0198 1.0307
Columns 7 through 11
1.0439 1.0593 1.0767 1.0961 1.1171
t=
Columns 1 through 6
0 0.0500 0.1000 0.1500 0.2000 0.2500
Columns 7 through 11
```


0.3000 0.3500 0.4000 0.4500 0.5000

% Grafigi:plot(y,t,'r+',y,t)



вывод таблицу значений решения методом прогноза коррекции Эйлера.

4.Метод Рунге-Кутта четвёртого порядка точности.

Построим m-файл для метода Рунге-Кутта четвёртого порядка точности:

```
function [y,t]=RUNGE_KUTTA(g,a,b,ya,n)
```

```
%y'(t)=g(t,y),y(a)=ya
```

```
%[a,b] n
```

```
h=(b-a)/n;
```

```
t=zeros(1,n+1);
```

```
y=zeros(1,n+1);
```

```
t=a:h:b;
```

```
y(1)=ya;
```

```
for i=1:n
```

```
k1=h*feval(g,t(i),y(i));
```

```
k2=h*feval(g,t(i)+h/2,y(i)+k1/2);
```

```
k3=h*feval(g,t(i)+h/2,y(i)+k2/2);
```

```
k4=h*feval(g,t(i)+h,y(i)+k3);
```

```
y(i+1)=y(i)+(k1+2*k2+2*k3+k4)/6;
```

```
end
```

```
% Command Window oynasiga yozish kerak: [y,t]=RUNGE_KUTTA('g',0,0.5,1,10)
```

```
>> [y,t]=RUNGE_KUTTA('g',0,0.5,1,10)
```

```
y =
```

```
Columns 1 through 6
```

```
1.0000 1.0012 1.0050 1.0112 1.0198 1.0308
```

```
Columns 7 through 11
```

```
1.0440 1.0594 1.0768 1.0962 1.1173
```

```
t =
```

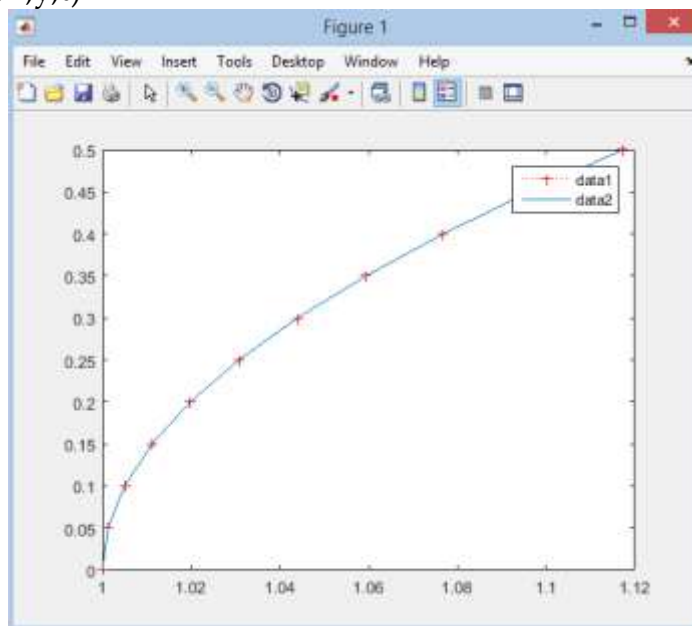
```
Columns 1 through 6
```

```
0 0.0500 0.1000 0.1500 0.2000 0.2500
```

Columns 7 through 11

0.3000 0.3500 0.4000 0.4500 0.5000

% Grafigi: plot(y,t,'r+',y,t)



вывод таблицу значений решения методом Рунге Кутта четвёртого порядка точности.

5.Объединённая программа для всех методов в одну программу.

Такая программа нет в других литературах [3-12].Записываем общую программу:

```
function [y,t]=Runge_____Kutta_hammasi(g,a,b,ya,n)
```

```
%y'(t)=g(t,y),y(a)=ya [a,b] n
```

```
h=(b-a)/n;
```

```
t=zeros(1,n+1);
```

```
E=zeros(1,n+1);
```

```
t=a:h:b;
```

```
TE=zeros(1,n+1);
```

```
PK=zeros(1,n+1);
```

```
RK=zeros(1,n+1);
```

```
E(1)=ya;
```

```
TE(1)=ya;
```

```
PK(1)=ya;
```

```
RK(1)=ya;
```

```
u(1)=ya;
```

```
for i=1:n
```

```
u(i+1)=feval('cos(t)+t*sin(t)',t(i+1));
```

```
E(i+1)=E(i)+h*feval(g,t(i),E(i));
```

```
TE(i+1)=TE(i)+h*feval(g,t(i)+h/2,TE(i)+h/2*feval(g,t(i),TE(i)));
```

```
PK(i+1)=PK(i)+(h/2)*(feval(g,t(i),PK(i))+feval(g,t(i+1),PK(i)+h*feval(g,t(i),PK(i))));
```

```
k1=h*feval(g,t(i),RK(i));
```

```
k2=h*feval(g,t(i)+h/2,RK(i)+k1/2);
```

```
k3=h*feval(g,t(i)+h/2,RK(i)+k2/2);
```

```
k4=h*feval(g,t(i)+h,RK(i)+k3);
RK(i+1)=RK(i)+(k1+2*k2+2*k3+k4)/6;
end
% Command Window oynasiga yozish kerak:
RK=[t' u' E' TE' PK' RK'];
[y,t]=Runge_____Kutta_hammasi('g',0,0.5,1,10)
1.0000 1.0000 1.0025 1.0075 1.0148 1.0246 1.0366 1.0508 1.0671 1.0854 1.1054
0 0.0500 0.1000 0.1500 0.2000 0.2500 0.3000 0.3500 0.4000 0.4500 0.5000
1.0000 1.0012 1.0050 1.0112 1.0198 1.0308 1.0440 1.0594 1.0768 1.0962 1.1173
0 0.0500 0.1000 0.1500 0.2000 0.2500 0.3000 0.3500 0.4000 0.4500 0.5000
1.0000 1.0012 1.0050 1.0112 1.0198 1.0307 1.0439 1.0593 1.0767 1.0961 1.1171
0 0.0500 0.1000 0.1500 0.2000 0.2500 0.3000 0.3500 0.4000 0.4500 0.5000
1.0000 1.0012 1.0050 1.0112 1.0198 1.0308 1.0440 1.0594 1.0768 1.0962 1.1173
0 0.0500 0.1000 0.1500 0.2000 0.2500 0.3000 0.3500 0.4000 0.4500 0.5000
```

References:

- 1.Imomov A.,Ergashev B. Differensial va integral tenglamalarni taqribiy echish. O'quv qo'llanma.N:Namangan,2018.-120 b.
- 2.Imomov A.,Ergashev B.Algebra va analiz masalalarini taqribiy echish.O'slubiy qo'llanma.N:NamDU,2018.-104 b.
- 3.Burden R.L.Numerical Analysis.Books Cole.Boston.USA.-2010.-895 p.
- 4.Alekseev E.R.,CHesnokova O.V.Reshenie zadach VM v paketax Mathcad,Matlab,Maple. M:NT Press, 2006.-496 s.
- 5.Lapchik M.P.,Ragulina M.I.Xenner E.K. CHislennie metodi.M.:Akademiya,2004.-384 s.
- 6.Metyuz D.G.,Kurtis D.CHislennie metodi.MatLab.M.:Vilyams.-2001.-720 s.
- 7.Polovko A.M.,Butusov P.A.MatLab dlya studenta.–SPb:BXV,Peterburg.-2005.-320 s.
- 8.Gautschi W.Numerical Analysis. Springer,New York.-2012.-615 p.
- 9.Stoer J.,Bulirsch R.Introduction to Numerical Analysis ,Springer, New York,1992.-672 p.
- 10.Kiusalaas J.Numerical Methods for Engineers with MatLab.Camridge University Press, New York,2005.-426 p.
- 11.Polovko A.M.,Ganichev I.V.MathCad dlya studenta.,SPb:BXV –Peterburg-2006-326 s.
- 12.Dyakonov V.P.MATLAB.Polniiy samouchitel.-M:DMK Press,2012.-768 s.
- 13.Imomov A.,Boytillaev D.Pribliyyonoe reshenie zadachi Koshi dlya ODU v matematicheskix sistemax Mathcad i MATLAB.Nauchniy vestnik NamGU,2019, № 5, 8–12 s.